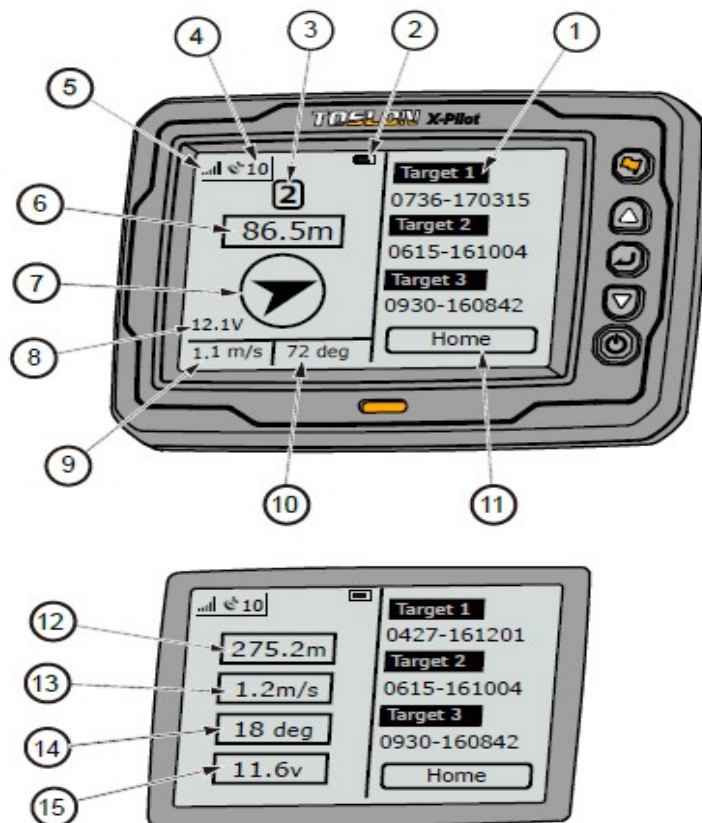


Toslon X Pilot






Auto pilot pour Bateaux Amorceurs

Guide de démarrage rapide

1 Qu'est ce qui est à l'écran & Instructions clavier



- 1) Cibles à atteindre
- 2) force de la batterie d'écran
- 3) Icône d'instruction du pilote automatique :
N signifie direction du Nord ;
L'icône Maison signifie revenir au Point de départ HOME;
- 1, 2, 3 indique la cible Quick Reach vers laquelle le bateau se dirige)
- 4) Nombre de satellites GPS
- 5) Force du signal radio
- 6) Distance à la cible (ou HOME Point / Point de départ)
- 7) Direction du bateau
- 8) Tension du CCU X-Pilot (Émetteur)
- 9) Vitesse du bateau
- 10) Angle entre le cap du bateau et le nord
- 12) La distance à la cible (ou Point HOME)
- 13) Vitesse du bateau
- 14) Angle entre le cap du bateau et le nord
- 15) Tension du CCU X-Pilot (Émetteur)

Key	Function
 [Autopilot]	1) Start / Stop autopilot mode 2) Switch between pages in the waypoints list
 [Up]	1) Shortcut to enter waypoints list 2) Move up menu or increase value of an option
 [Menu / Enter]	1) Confirm a setting / selection 2) Enter the menu settings
 [Down]	1) Shortcut to mark current position as Home point 2) Move down menu or decrease value of an option
 [Power / Exit]	1) Power on / off the unit 2) Exit the selection or menu

Autopilot :

- 1) Démarrer / Arrêter le mode pilote automatique
- 2) Basculer entre les pages de la liste des waypoints

Up /Haut :

- 1) Raccourci pour entrer dans la liste des waypoints
- 2) Déplace le menu vers le haut ou augmente la valeur d'une option

Menu/Enter :

- 1) Confirmer un paramètre / une sélection
- 2) Entrer/confirmer les paramètre du menu

Down/Bas :

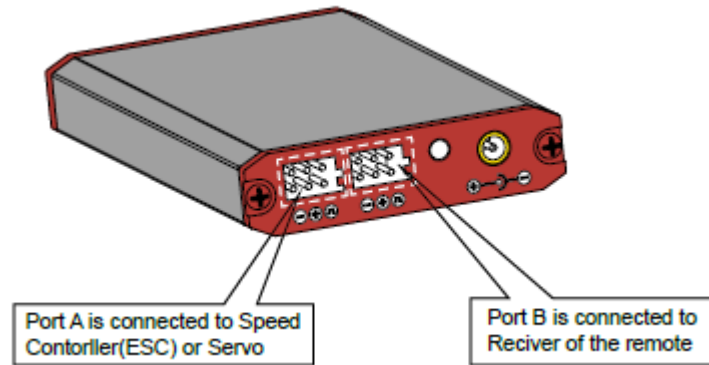
- 1) Raccourci pour marquer la position actuelle comme Home Point/Point de départ.
- 2) Déplace le menu vers le bas ou diminue la valeur d'une option

Power/Exit :

- 1) Allumer/Eteindre l'unité (écran)
- 2) Sortir d'une sélection ou menu

2.1 Connection de l'émetteur (CCU box)

Les figures suivantes expliquent comment connecter la boîte CCU (Émetteur) du X-Pilot à votre bateau-amorceur. Le système pourrait contrôler la plupart des 2 moteurs ou 1 moteur (avec gouvernail) avec les réglages appropriés.



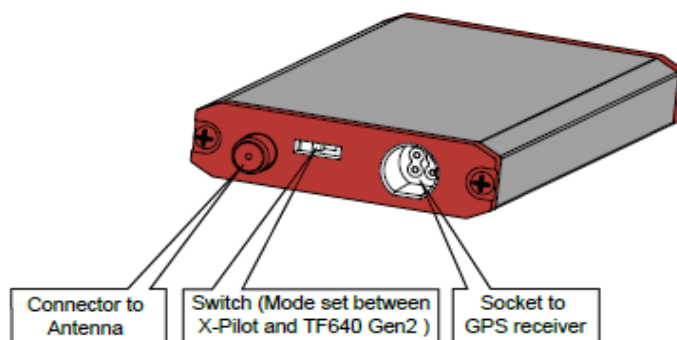
Port A : Connecté au contrôleur de vitesse ou Servo

Port B : Connecté au récepteur de télécommande

	Transmitter connection & function			
	Port A		Port B	
Xboat mode	ESC of Right Motor	ESC of Left Motor	channel-3	channel-1
2 Engines	ESC of Right Motor	ESC of Left Motor	channel of right Motor	channel of left Motor
1 Engine	ESC	Servo	channel of ESC	channel of servo

Connection de l'émetteur et fonction :

	Port A		Port B	
Mode X Boat	Sortie moteur droit	Sortie moteur gauche	Canal 3	Canal 1
2 Moteurs	Sortie moteur droit	Sortie moteur gauche	Canal moteur droit	Canal moteur gauche
1 Moteur	Sortie	Servo	Canal de sortie	Canal de servo



Connecteur d'antenne

Commutateur
Réglage du mode entre X pilot et
TF640 gen.2

Prise pour le récepteur GPS

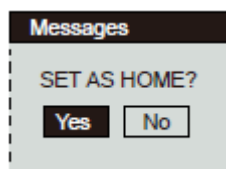
2.2 Démarrage de l'Autopilot & Retour au Point de départ

REMARQUE: après avoir connecté le X-Pilot au bateau, veuillez vous reporter au [Test de câblage] dans le chapitre 3.1 et confirmez le câblage avant de démarrer le pilote automatique.

1) Définir un point HOME, qui est généralement le point où vous démarrez le pilote automatique

1) Appuyez sur la touche [Down], puis apparaît une boîte de message pour confirmer si vous souhaitez définir l'emplacement actuel en tant que point HOME.

2) Sélectionnez [Oui] pour confirmer.



2) Charger un point cible préenregistré pour démarrer le pilote automatique

1) Appuyez sur la touche [Autopilot], le curseur doit clignoter et pointer sur la cible.

2) Déplacez la touche [Haut] / [Bas] pour sélectionner un Quick Reach Target puis appuyez sur [Autopilot] ou [Enter] pour confirmer la sélection.

Une boîte-message apparaît pour vous rappeler si vous allez commencer le pilote automatique.

3) Sélectionnez [Oui/Yes] pour démarrer le pilote automatique.

REMARQUE: pendant le pilotage automatique, pousser et tirer le joystick de votre télécommande à la position MAX / MIN pourrait arrêter le mode pilote automatique.

3) Retour au point d'origine

Une fois que le bateau est arrivé la cible, le pilote automatique sera automatiquement terminé. Alors vous pouvez choisir de guider le bateau vers le point HOME.

Comme l'opération à l'étape 2, veuillez choisir Home comme cible et démarrer le pilote automatique. Le bateau va retourner au point de départ comme spécifié en conséquence.

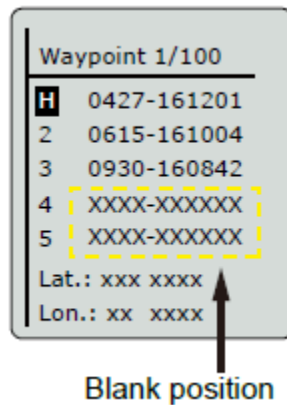
2.3 Sauvegarder un Waypoint/Cible & paramétrer une cible Quick Reach

Comment sauvegarder un point Cible ?

Le X Pilot peut sauvegarder 500 waypoints/points cibles en mémoire.

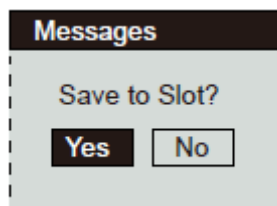
1) Appuyez sur la touche [Haut] pour entrer dans le waypoint interface.

2) Déplacez la touche [Haut] ou [Bas] pour sélectionner un emplacement pour enregistrer.



3) Appuyez sur la touche [Entrée]. Un message apparaît rappelle si tu vas sauvegarder le waypoint.

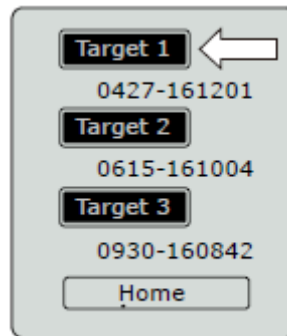
4) Sélectionnez [Oui] pour confirmer.



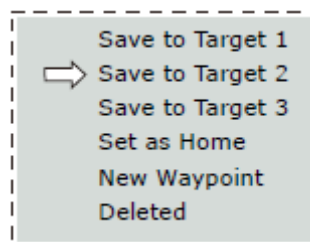
Comment paramétrer une Cible Quick Reach Target (QRT)

REMARQUE: le pilote automatique peut être uniquement démarré à partir de la cible 3 Quick Reach (et le point d'origine/Home Point). Donc, avant de démarrer le pilote automatique, veuillez charger un point de route de la liste des points de route et définissez-le comme Quick ReachTarget.

- 1) Appuyez sur la touche [Entrée] pour entrer dans le menu réglage.
- 2) Appuyez à nouveau sur la touche [Enter] pour entrer dans l'Interface de waypoint.
- 3) Déplacez la touche [Haut] ou [Bas] pour sélectionner un waypoint, puis appuyez sur la touche [Enter]. Une boîte de message sélection d'option apparaît.



- 4) Déplacez la touche [Haut] ou [Bas] pour sélectionner un point cible QRT, puis appuyez sur la touche [Enter] pour confirmer.
- 5) Sélectionnez [Oui] dans la boîte de dialogue de confirmation. Alors le waypoint a été enregistré comme une cible Quick Reach avec succès.



3.1 Réglages du X Pilot

Test de câblage

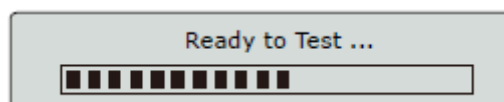
REMARQUE: avant de faire le test, veuillez vérifier [Option Bateau] au chapitre 3.2 et choisissez l'option relative au bateau en fonction du type de votre bateau.

Une fois que vous avez terminé toutes les connexions entre le X-Pilot et votre bateau, veuillez utiliser le [Câblage Test] pour tester le moteur (ou le gouvernail) afin de s'assurer que le système peut contrôler le bateau correctement.



- Aller en avant: testez si le bateau peut avancer correctement
- Tourner à gauche: testez si le bateau peut tourner à gauche correctement.
- Tournez à droite: testez si le bateau peut tourner à droite correctement.

NOTE: après une option de test a été confirmé avec la touche [Entrée], une boîte de message apparaîtra:



REMARQUE: si vous constatez que le moteur (ou le gouvernail) ne fonctionne pas correctement, veuillez entrer [Advanced Set.] / [CH Reverse] pour inverser le canal relatif.

RF Canal / Fréquence Radio

Lorsque plusieurs utilisateurs exploitent le X-Pilot en même temps, il est nécessaire de choisir un canal différent pour chaque utilisateur pour éviter les interférences radio possibles.

Calibrage du Compas

Utilisé pour effectuer l'étalonnage de la boussole. Après avoir installé X-Pilot sur un nouveau bateau ou sur un nouvel environnement, il est fortement recommandé de recalibrer la boussole.

REMARQUE: NE PAS calibrer la boussole dans une maison ou une voiture!

3.2 Paramètres Avancés

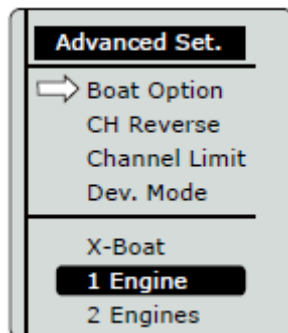
Option Bateau

X-Pilot peut fonctionner avec la plupart des types de bateaux-amorceurs (avec deux moteurs ou un moteur et un gouvernail). Donc avant de démarrer l'opération, veuillez sélectionner le type de bateau correspondant.

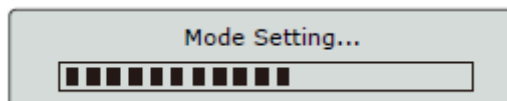
X-Boat: spécialement pour Toslon X-Boat.

1 moteur: pour le bateau conçu avec 1 moteur (et safran).

2 moteurs: pour le bateau conçu avec 2 moteurs.



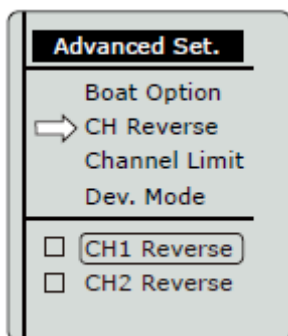
REMARQUE: après avoir changé et confirmé une nouvelle option de bateau, une boîte de message apparaîtra:



CH Reverse / Inversion Canal

Pendant que vous avez fait le [test de câblage], [CH Reverse] est utilisé pour corriger direction du moteur (ou du gouvernail) après avoir constaté qu'ils ne fonctionnent pas dans la bonne direction comme prévu.

Par exemple, si votre bateau est équipé de 2 moteurs et que vous avez trouvé le moteur courait à contre-sens lorsque vous poussez [Go Forwarder/Aller en avant] dans le [test de câblage], alors s'il vous plaît entrer dans [CH Reverse] et sélectionnez CH2 Reverse.



- CH1 Reverse: pour corriger le sens de rotation du gouvernail
- CH2 Reverse: pour corriger le sens de marche du moteur.

Channel Limit / Limitation Canal

Utilisé pour limiter la vitesse maximale que votre bateau peut obtenir lorsqu'il fonctionne avec X-Pilot.

Dev. Mode / Mode développement

Utilisé pour entrer en mode de développement pour les tests moteur.

3.3 Liste des Menus :

Waypoints	Liste des waypoints enregistrés
Réglages X Pilot	Test Câblage Teste si le X Pilot peut contrôler le bateau correctement.
	Fréquence Radio Canal Définit un canal RF différent pour autoriser plusieurs utilisateurs à utiliser l'appareil dans la même région sans aucune interférence radio
	Calibrage compas Utilisé pour calibrer le compas
Réglages System	Beeper Définit si l'unité sonne lorsqu'une touche est utilisée
	Backlight Permet l'utilisation de l'unité de nuit
	Contrast Pour obtenir un affichage approprié lors de l'utilisation de l'appareil
	Voltage Bateau Sonne lorsque la tension de la batterie d'entrée de l'émetteur est égale ou inférieur au réglage
	Voltage Écran Définit si l'affichage retentit avec un message d'avertissement lorsque la tension de la batterie d'entrée de l'affichage est trop faible
	Time Zone Sélectionne le fuseau horaire pour l'utilisation dans différents pays
	Langue Sélectionne la langue d'affichage pour les menus
Défaut de chargement Utilisé pour réinitialiser les paramètres/réglages d'usine	
Paramètres Avancés	Option Bateau Sélectionne le type de bateau pour répondre au réglages du X Pilot
	Ch Reverse Corrige la direction de marche des moteurs / gouvernail
	Limitation Canal Limite la vitesse max du bateau (X Pilot intégré)
	Mode Développement Mode développement pour test moteurs
Info Système	Affiche les informations système du périphérique

4 Spécifications et Caractéristiques :

Spécifications		
Affichage Ecran	Taille d'affichage	4.3 inch, Noir et blanc
	Résolution affichage	240 x 160 Pixels, Visible au soleil
	Langue	Anglais (future mise à jour : Allemand, Français, Russe)
	Défaillance / Sûr	Oui : le X Pilot sonne quand le signal de télécommande est perdu
	Sauvegarde Carte SD	Oui
GPS & Fréquence Radio	Fréquence Radio	433Mhz / 2GFSK
	Puissance Radio	20dBm (max 800m, variable en fonction des conditions environnementales et météo)
	Nombre de Waypoints	500
	Quick Reach Target	4 (Home position inclus)
	Récepteur GPS	50 Canaux
	Plage de mise à jour compas	10Hz
Alimentation	Émetteur X Pilot	DC 6~16V
	Écran	Batterie Lithium (BL-5C)

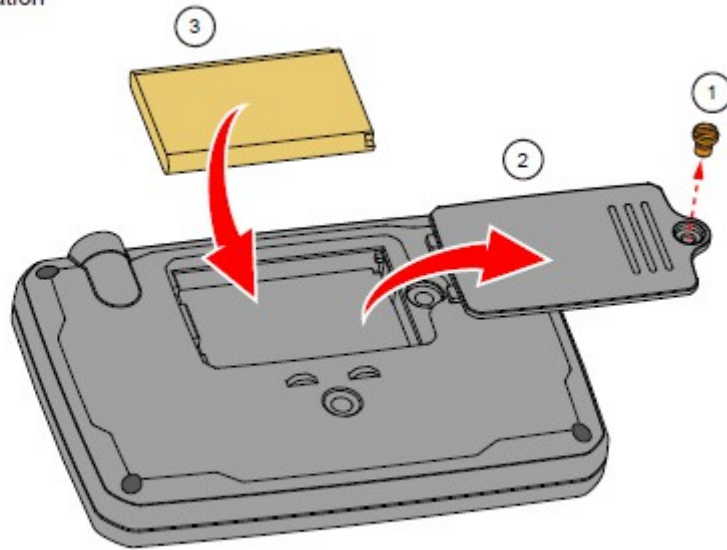
Caractéristiques :

- Un seul bouton pour démarrer rapidement le pilotage automatique
- Économiser rapidement le point d'origine Dirigez automatiquement tout droit Fonctionnement facile avec enregistrement/chargement rapide des waypoints.
- Mise à niveau facile du programme avec carte SD
- Fixé rapidement à la télécommande avec un support métallique spécial (en option)

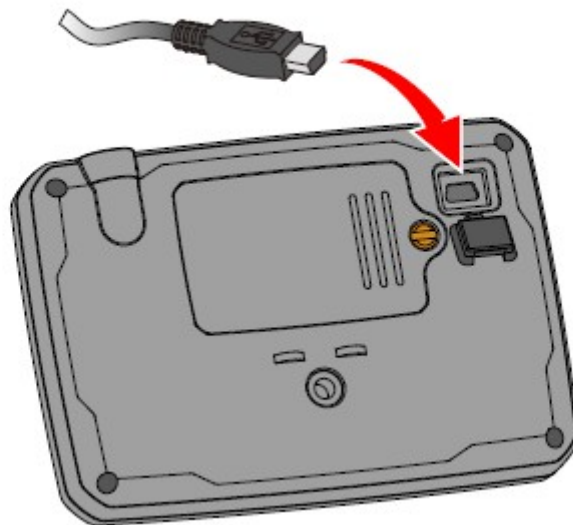
Pour les détails du produit, veuillez visiter le site Web de TOSLON et télécharger le manuel: <http://www.toslon.com> Les caractéristiques et spécifications répertoriées sont les plus récentes disponibles au moment de l'impression et sont susceptibles d'être modifiées sans préavis. Yachting Electronic Co., Ltd se réserve le droit de modifier ou d'améliorer ses produits sans engager l'obligation d'installer de tels changements ou améliorations sur l'équipement des articles précédemment fabriqués.

5 Installation Batterie et Chargement :

- Battery Installation



- Battery Charging



SPECIALY DESIGNED FOR ALL KINDS OF

BAIT BOAT

YACHTING ELECTRONIC CO., LTD

Building 29, No. 2 Qiancheng Road,
Liuhe District, Nanjing City, China 211500

Tel: 0086-25-85399011 Fax: 0086-25-85359123

Email: sales@goyachting.cn

Website: www.toslon.com